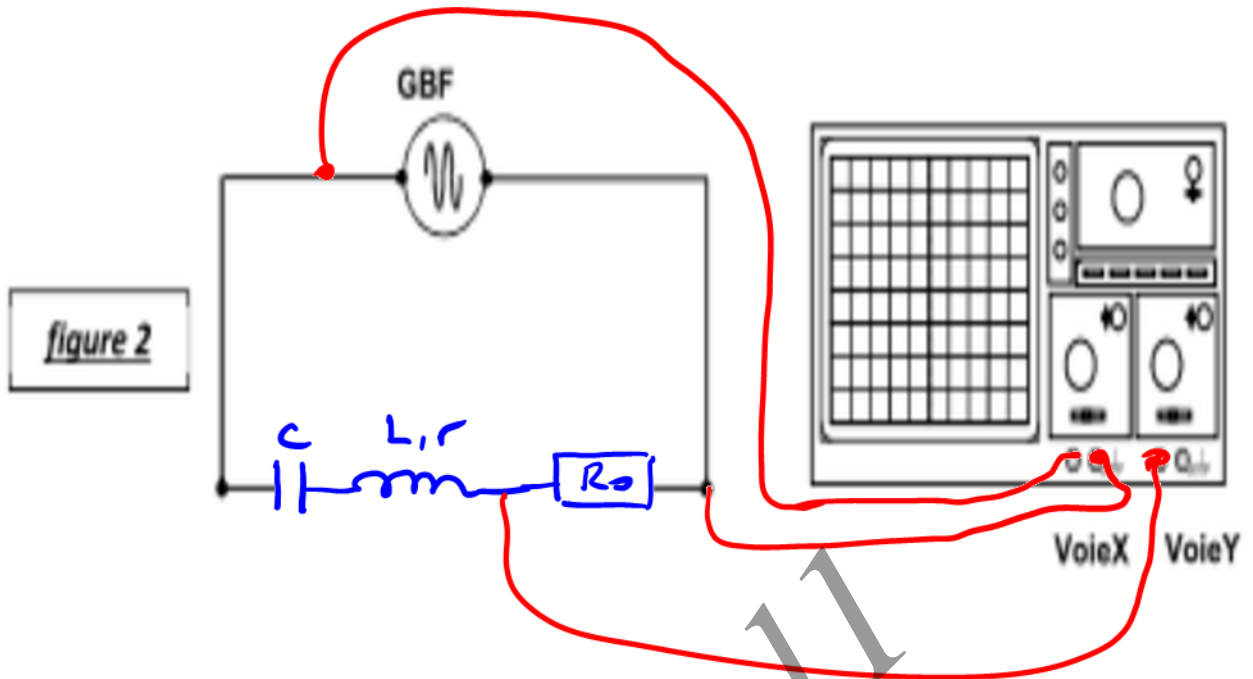


LES OSCILLATIONS ELECTRIQUES FORCEES

1.



2.

$$U_m = Z I_m \text{ avec } Z = \sqrt{(R+r)^2 + (L\omega - \frac{1}{C\omega})^2}$$

$$U_{R_m} = R I_m$$

$Z > R \Leftrightarrow U_m > U_{R_m} \Rightarrow$ la courbe qui a l'amplitude la plus grande représente $u(t) \Rightarrow \mathcal{E}$, représente $u(t)$.

3 a. $N_1 = \frac{1}{T} = \frac{1}{6\pi \cdot 10^{-3}} = 53,05 \text{ Hz}$.

b. $U_m = 2 \times 5 = 10 \text{ V}$

$U_{R_m} = 3 \times 1 = 3 \text{ V}$

LES OSCILLATIONS ELECTRIQUES FORCEES

$$e. |\Delta\varphi| = \omega \cdot \Delta t = \frac{2\pi}{T} \cdot \frac{T}{6} = \frac{\pi}{3} \text{ rad.}$$

or $u(t)$ atteint son maximum avant $u_R(t) \Rightarrow u(t)$ est en avance de phase p/r $\bar{u}_R(t) \Rightarrow \varphi_u - \varphi_{u_R} = \frac{\pi}{3} \text{ rad.}$

$$u_R(t) = R_0 i(t) \Leftrightarrow \varphi_{u_R} = \varphi_i \Rightarrow \varphi_i - \varphi_u = -\frac{\pi}{3} \text{ rad}$$

$\Rightarrow i(t)$ est en retard de phase p/r $\bar{u}(t)$ alors le circuit est inductif.

$$4. I_m = \frac{U_{Rm}}{R_0} = \frac{3}{30} = 0,1 \text{ A.}$$

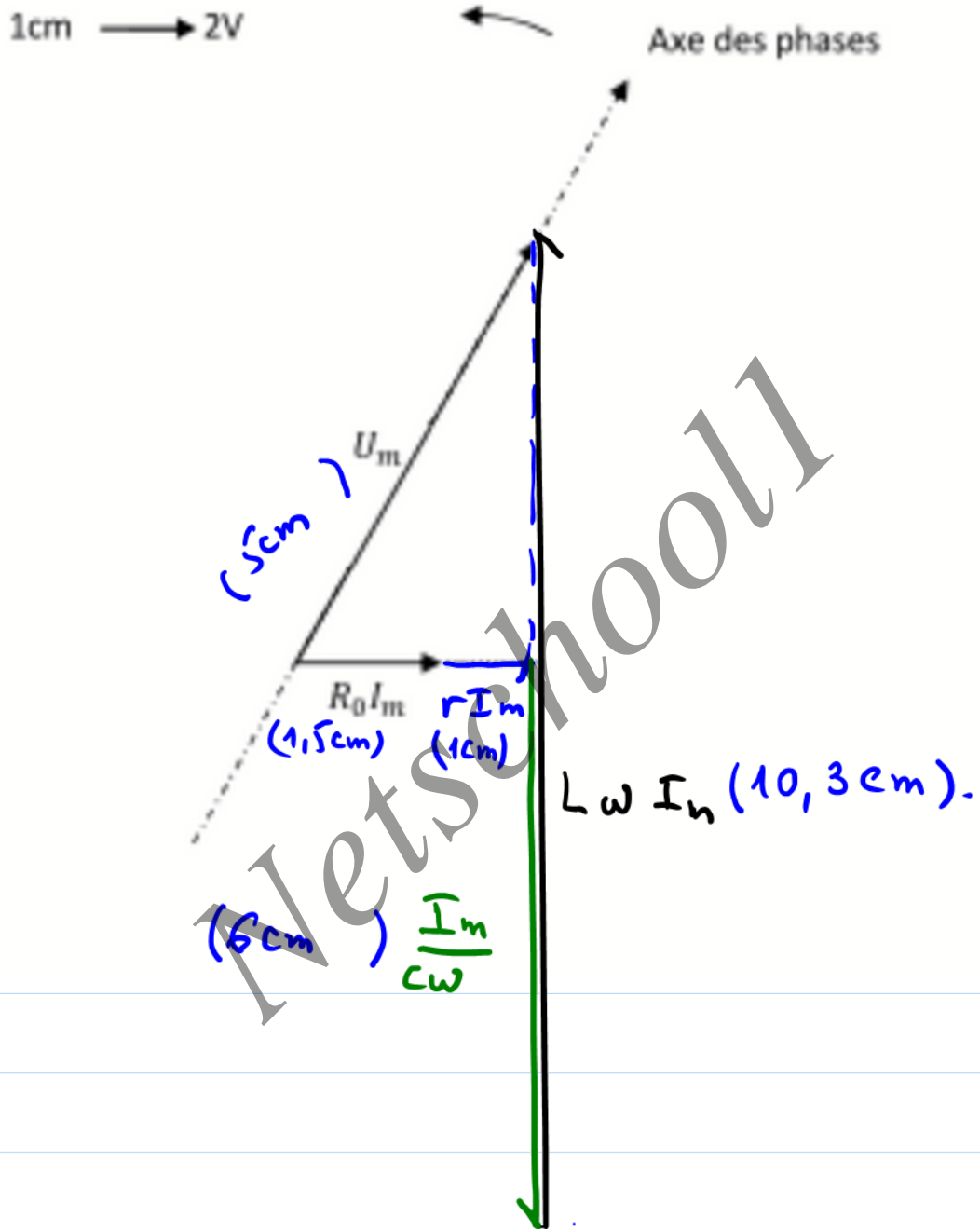
$$Z = \frac{U_m}{I_m} = \frac{10}{0,1} = 100 \Omega.$$

5 a.

$$U_{cm} = \frac{I_m}{C\omega} = \frac{0,1}{25 \cdot 10^{-6} \times 2\pi \times 53,05} = 12 \text{ V}$$

$$U_{cm} \longrightarrow 6 \text{ cm.}$$

LES OSCILLATIONS ELECTRIQUES FORCEES



b. $r I_m \longrightarrow 1\text{cm} \Rightarrow r I_m = 2\text{V}$

$$r = \frac{2}{I_m} = 20 \Omega$$

LES OSCILLATIONS ELECTRIQUES FORCEES

$$* L\omega I_m = 20,6 \text{ V} \Rightarrow L = \frac{20,6}{\omega I_m}$$

$$L = \frac{20,6}{2\pi \times 53,03 \times 0,1} = 0,62 \text{ H.}$$

$$\underline{Rq} : \cos(\varphi_i - \varphi_u) = \frac{R_0 + r}{Z} \Rightarrow r = Z \cos \Delta\varphi - R_0$$

$$\operatorname{tg}(\varphi_i - \varphi_u) = \frac{\frac{1}{c\omega} - L\omega}{R_0 + r}$$

$$\Rightarrow L = \frac{1}{c\omega^2} - \frac{R_0 + r}{\omega} \operatorname{tg}(\varphi_i - \varphi_u) = 0,62 \text{ H.}$$